

ВСЕРОССИЙСКИЙ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ИНСТИТУТ  
МЕТРОЛОГИЧЕСКОЙ СЛУЖБЫ  
(ВНИИМС)

СОГЛАСОВАНО

Заместитель директора  
по производственной метрологии  
ФГУП «ВНИИМС»



Н.В. Иванникова

«2 » июня 2021 г.

Государственная система обеспечения единства измерений  
ДАТЧИКИ ВИБРАЦИИ МОДЕЛИ PVS 3,  
ИЗГОТОВЛIVАЕМЫЕ GRUNDFOS HOLDING A/S, ДАНИЯ.

МЕТОДИКА ПОВЕРКИ

МП 64465-16

с Изменением № 1

Настоящая методика распространяется на датчики вибрации модели PVS 3, изготавливаемые GRUNDFOS Holding A/S, Дания, и устанавливает методику их первичной и периодической поверок.

Интервал между поверками 1 год.

## **1. Операции поверки**

1.1. При проведении поверки датчиков вибрации модели PVS 3 выполняют следующие операции, указанные в таблице 1.

Таблица 1

Наименование операции	Номер пункта	Проведение операции при поверке	
		Первичной	Периодической
1	2	3	4
Внешний осмотр	7.1	да	да
Опробование	7.2	да	да
Проверка относительной погрешности измерения СКЗ виброскорости	7.3	да	да

## **2. Средства поверки**

2.1 При проведении поверки необходимо применять основные и вспомогательные средства поверки, приведенные в таблице 2.

Таблица 2

Номер пункта поверки	Наименование и тип основного и вспомогательного средства поверки, обозначение документа, регламентирующего технические требования и (или) метрологические и основные технические характеристики.
7.3	<p>1. Виброустановка калибровочная портативная 9100D (диапазон рабочих частот от 7 до 10000 Гц, максимальная задаваемая амплитуда (пик) на базовой частоте 100 Гц:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>-виброускорения 196 м/с<sup>2</sup>;</li> <li>-виброскорости 380 мм/с;</li> <li>-виброперемещения 1,27 мм.</li> </ul> <p>Точность воспроизведения :</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>-виброускорения в диапазоне частот от 30 до 2000 Гц ±3%, в диапазоне частот от 7 до 10000 Гц ±1dB;</li> <li>-виброскорости в диапазоне частот от 30 до 500 Гц ±3%</li> <li>-виброперемещения в диапазоне частот от 30 до 150 Гц ±3%</li> </ul> <p>2. Мультиметр цифровой Agilent 34411A, погрешность ±(0,015 % от отсчета + 0,0004 % от верхнего предела диапазона измерений)</p>

Допускается применять другие средства поверки, удовлетворяющие требованиям по точности измерений, указанным в таблице 2.

### **3. Требования к квалификации поверителей.**

3.1. К поверке допускаются лица, аттестованные по месту работы, прошедшие обучение и имеющие свидетельство и аттестат поверителя.

### **4. Требования безопасности.**

4.1. Перед проведением поверки средства поверки, вспомогательные средства, а также поверяемые датчики должны иметь надежное заземление.

### **5. Условия проведения поверки**

5.1. При проведении поверки должны быть соблюдены следующие условия:

– температура окружающего воздуха	$20 \pm 5^\circ \text{C}$
– относительная влажность	$60 \pm 20 \%$
– атмосферное давление	$101 \pm 4 \text{ кПа}$

### **6. Подготовка к проведению поверки**

При подготовке к проведению поверки должно быть установлено соответствие систем следующим требованиям:

- отсутствие механических повреждений корпуса, соединительных кабелей и электрических разъемов;
- резьбовые части электрических разъемов не должны иметь видимых повреждений;
- все приборы должны быть прогреты и подготовлены к работе в соответствии со своим руководством по эксплуатации.

В случае несоответствия датчиков хотя бы одному из вышеуказанных требований, они считаются непригодными к применению, поверка не производится до устранения выявленных замечаний.

### **7. Проведение поверки**

#### **7.1. Внешний осмотр**

При внешнем осмотре устанавливают соответствие комплектности и маркировки требованиям эксплуатационной документации, а также отсутствие механических повреждений корпуса, соединительных кабелей и разъемов.

## 7.2. Опробование

При опробовании поверяемого датчика проверяют его работоспособность в соответствии с эксплуатационной документацией.

## 7.3. Проверка основной относительной погрешности измерений СКЗ виброскорости.

Проверка относительной погрешности измерений виброскорости производится при помощивиброустановки калибровочной портативной и цифрового мультиметра. Поверяемый датчик должен быть запитан от внешнего источника постоянного тока напряжением от 12 до 28 В. Белый провод и оплётка экрана подключаются к отрицательной клемме источника питания, коричневый провод через резистор  $50 \pm 10\%$  Ом к положительной клемме. Выходной ток датчика может быть измерен либо непосредственно включением мультиметра в режиме измерения тока в разрыв коричневого провода, либо измерением напряжения на резисторе 50 Ом и дальнейшим расчётом выходного тока по формуле:

$$I_{вых} = \frac{U_{изм}}{R}, \quad (1)$$

где:

$I_{вых}$  – рассчитанное значение выходного тока датчика;

$U_{изм}$  – напряжение, измеренное на резисторе;

$R$  – сопротивление резистора ( $50 \pm 10\%$  Ом).

Выходной ток датчика измеряется в каждой заданной точке диапазона 5 раз.

Среднее значение измеренного тока  $i_i$  вычисляют по формуле:

$$\bar{i}_i = \frac{\sum_{q=1}^n i_{iq}}{n_i}, \quad (2)$$

где:

$n_i$  – число измерений ( $n = 5$ )

При помощи установки калибровочной с установленным на её вибростоле поверяемым датчиком последовательно задают 10 значений виброскорости, равномерно расположенных в диапазоне измерений датчика, включая крайние точки диапазона при частоте возбуждения 160 Гц.

Измеренное значение виброскорости вычисляют по формуле:

$$V_{изм} = \frac{I_{вых} - I_{мин}}{K} \quad (3)$$

где:

$V_{изм}$  – измеренное значение виброскорости;

$I_{вых}$  – среднее значение измеренного выходного тока датчика в заданной точке;

$I_{мин}$  – минимальное значение выходного тока (4 мА);

$K$  – коэффициент преобразования датчика,  $K=0,8 \text{ мА}/(\text{мм}\cdot\text{с}^{-1})$ .

Относительная погрешность измерений рассчитывается по формуле:

$$\delta = \frac{V_{изм} - V_{зад}}{V_{зад}} \cdot 100\%, \quad (4)$$

где

$V_{зад}$  – заданное значение виброскорости.

Затем значение виброскорости устанавливается на уровне 10 мм/с и производятся измерения выходного тока датчика для 10 значений частот, равномерно расположенных в рабочем диапазоне, включая крайние точки диапазона, после чего производят расчёт погрешности.

**(Формула 3) (Измененная редакция, Изм. №1)**

## 8 Оформление результатов поверки

8.1 Сведения о результатах поверки датчика вибрации модели РВС 3 должны быть переданы в Федеральный информационный фонд по обеспечению единства измерений.

8.2 На датчик вибрации модели РВС 3, признанный годным при поверке, по заявлению владельца поверяемого датчика выдают свидетельство о поверке по форме, установленной Приказом Минпромторга от 31.07.2020 г. № 2510, или в паспорт средства измерений вносят запись о проведенной поверке.

8.3 Датчик вибрации модели PVS 3, не удовлетворяющий требованиям настоящей методики, к применению не допускают и по заявлению владельца поверяемого датчика выдают извещение о непригодности с указанием причин по форме, установленной Приказом Минпромторга от 31.07.2020 г. № 2510.

***8 (Измененная редакция, Изм. №1)***

Зам. начальника отдела 204  
ФГУП «ВНИИМС»

 В.П. Кывыйржик

Начальник лаборатории 204/3  
ФГУП «ВНИИМС»

 А.Г. Волченко