

УТВЕРЖДАЮ
Руководитель ГЦИ СИ
Генеральный директор
ООО «Автопрогресс-М»

© A. C. Никитин

«20 ОГРН
ГЦИСИ
ЕНЫЙ
000 "АвтоПрогресс" 11
ЕДСТВО
ОГРН 11
2013 г.

СТЕНДЫ ДЛЯ ИЗМЕРЕНИЙ ПАРАМЕТРОВ СВЕТА ФАР АВТОТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ ATSE-H2, HL-1200

МЕТОДИКА ПОВЕРКИ

МП АПМ 34-13

г. Москва
2013 г.

Настоящая методика распространяется на стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102 и устанавливает методику их первичной и периодической поверки.

Интервал между периодическими поверками - 1 год.

1. Операции поверки

При проведении поверки необходимо выполнять операции поверки, указанные в таблице 1.

Таблица 1

№ пункта документа по поверке	Наименование этапа поверки
7.1.	Внешний осмотр, проверка маркировки и комплектности
7.2.	Идентификация программного обеспечения
7.3.	Опробование
7.4	Определение метрологических характеристик
7.4.1	Определение погрешности нулевой установки оптической камеры стенда в вертикальной и горизонтальной плоскостях
7.4.2	Определение абсолютной погрешности измерений углов наклона верхней светотеневой границы пучка ближнего света к плоскости рабочей площадки
7.4.3	Определение абсолютной погрешности измерений угла отклонения точки пересечения левого горизонтального и правого наклонного участков светотеневой границы светового пучка фар ближнего света в горизонтальном направлении

При получении отрицательного результата по любому пункту таблицы 1 поверка прекращается и стенд бракуется.

2. Средства поверки

2.1. При проведении поверки необходимо применять средства поверки, указанные в табл.2.

Таблица 2

№ пункта документа по поверке	Наименование эталонов, вспомогательных средств поверки и их основные метрологические и технические характеристики
7.3.1	Рулетка измерительная металлическая (0÷ 3000) мм, КТ3, ГОСТ 7502-98
	Секундомер СДСпр-1-2-000, КТ2, ТУ 25-1894.003-90
	Набор гирь ГОСТ ОИМЛ 111-1 2009, (10мг÷5 кг) М1
7.4.1.-7.4.3	Тахеометр электронный TCR 407 ГОСТ Р 51774-2001

Примечание: Допускается применять другие средства поверки, имеющие свидетельства о поверке и обеспечивающие определение метрологических характеристик с требуемой точностью.

3. Требования к квалификации поверителей

К проведению поверки допускаются лица, изучившие эксплуатационные документы и настоящую методику на стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102, имеющие достаточные знания и опыт работы с подобными устройствами.

4. Требования безопасности

При проведении поверки должны соблюдаться требования безопасности по ГОСТ 12.3.019-80 ССБТ. «Испытания и измерения электрические. Общие требования безопасности» (с Изменением № 1), а также требования безопасности, указанные в эксплуатационной документации на используемые средства поверки.

5. Условия проведения поверки

При проведении поверки должны быть соблюдены нормальные условия согласно ГОСТ 8.395-80 (2001). «Нормальные условия измерений при поверке. Общие требования».

Стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102, представленный на поверку, и средства поверки следует подготовить к работе в соответствии с эксплуатационными документами.

6. Подготовка к поверке

Перед проведением поверки должны быть выполнены следующие подготовительные работы:

- проверить наличие действующих свидетельств о поверке на средства поверки;
- стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102 и средства поверки привести в рабочее состояние в соответствии с их эксплуатационной документацией;
- стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102 и средства поверки должны быть выдержаны в помещении не менее 1 часа.

7. Проведение поверки

7.1. Внешний осмотр, проверка маркировки и комплектности.

При внешнем осмотре проверяется:

- отсутствие механических повреждений стенда, а также других дефектов, влияющих на эксплуатационные характеристики и ухудшающих его внешний вид;
- соответствие комплектности стенда разделу «Комплектность» его технической документации;
- наличие маркировки (наименование или товарный знак фирмы-изготовителя, тип и заводской номер стенда, год его выпуска).

7.2. Идентификация программного обеспечения. (Только для модели ATSE-H2)

При проведении идентификации программного обеспечения необходимо выполнить следующие процедуры:

- включить стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3;
- для снятия цифрового идентификатора на рабочем столе запустить программу md5.exe выбирать диск C:\PGM\executive\hlA.exe. Программа считывает контрольную сумму и отображает на экране;
- для определения наименования и версии ПО на рабочем столе запустить ярлык HL A.exe. В открывшейся программе на панели задач выбрать вкладку HELP и строку about. На экране отобразится наименование и версия ПО.

Полученные идентификационные данные ПО должны соответствовать приведенным в таблице 3:

Таблица 3.

Наименование ПО	Идентификационное наименование ПО	Номер версии ПО, не ниже	Цифровой идентификатор (контрольная сумма кодов)	Алгоритм вычисления цифрового идентификатора
Head Lamp tester - ATSE	HLA.exe	1.1	97bfd6e9fe8abe7b6ddd48b5bf ce9f0	MD5

7.3. Опробование.

При опробовании должно быть установлено соответствие оптико-механических и электронных элементов стенда следующим требованиям:

- надежность фиксации оптической камеры на стойке стенда проверяется установкой на верхнюю плоскость рабочей камеры стенда груза массой 2 кг. Стенд считается выдержавшим испытание, если оптическая камера остается неподвижной относительно стойки в течение 5 мин.;
- опробование электрических блоков и узлов стенда производится выполнением цикла измерений. В случае обнаружения неисправности, стенд отключить, устранить неисправность и провести повторное опробование.

7.4. Определение метрологических характеристик.

7.4.1. Определение погрешности нулевой установки оптической камеры стенда в вертикальной и горизонтальной плоскостях.

Погрешность нулевой установки оптической камеры стенда в вертикальной и горизонтальной плоскостях определяется по электронной шкале стенда с помощью тахеометра электронного в следующей последовательности:

- перевести стенд в режим измерений углов положения в пространстве светотеневой границы пучка ближнего света фар. При этом оптическая камера стендадолжна зафиксироваться в некотором положении на рабочей площадке стендадля дальнейшего измерения;
- используя рулетку измерительную, установить тахеометр на штативе на расстоянии 500 ± 100 мм от линзы оптической камеры;
- навести лазерный излучатель тахеометра на экран прибора, находящийся за оптической линзой и перевести его в режим измерений углов согласно руководству по эксплуатации на тахеометр;
- используя показания стендадля дальнейшего измерения, установить лазерный излучатель тахеометра соосно с оптической камерой. Допускаемое отклонение луча лазера тахеометра в вертикальной и горизонтальной плоскости не более ± 5 мм, от центра линзы оптической камеры стендадля дальнейшего измерения;
- окончательно выставить трубу тахеометра в вертикальной плоскости по установочным электронным уровням. На электронной измерительной шкале вертикального угла тахеометра должны быть нулевые показания с точностью установки $00^{\circ}00'$. Нулевое показание по горизонтальной шкале тахеометра совместить с нулевым показанием по шкале оптической камеры стендадля дальнейшего измерения;
- снять показания вертикального $\alpha_{0верт}$ и горизонтального $\alpha_{0гориз}$ углов со шкалы на экране монитора, расположенного в приборной стойке стендадля дальнейшего измерения. Показания на стендадля дальнейшего измерения выводятся в величине отклонения светотеневой границы в см на расстоянии 10 метров от источника света (фары) – см/10м;
- перевести оптическую камеру стендадля дальнейшего измерения в исходное положение;
- повторить измерения не менее пяти раз переводя стендадля дальнейшего измерения в рабочее положение и следя за точностью позиционирования оптической камеры стендадля дальнейшего измерения относительно зрительной трубы тахеометра и занося результаты измеренных углов на мониторе стендадля дальнейшего измерения в протокол;

- для каждого выполненного измерения вычислить измеренный угол наклона светотеневой границы в угловых градусах по формулам:
 - для вертикального угла

$$\varphi_{0\text{верт}} = \arctan(\alpha_{0\text{верт}}/1000);$$

- для горизонтального угла

$$\varphi_{0\text{гориз}} = \arctan(\alpha_{0\text{гориз}}/1000);$$

- погрешность нулевой установки стенда в вертикальной и горизонтальной плоскости определять по формулам:

- в вертикальной плоскости

$$\Delta_1 = (0 - \varphi_{0\text{верт}});$$

- в горизонтальной плоскости

$$\Delta_2 = (0 - \varphi_{0\text{гориз}});$$

За окончательные результаты погрешности нулевой установки оптической камеры стенда в вертикальной и горизонтальной плоскостях принять наибольшие значения из полученных в результате расчетов погрешностей.

Результаты поверки стендов считаются положительными, если допускаемая абсолютная погрешность нулевой установки оптической камеры стенда в вертикальной плоскости Δ_1 находится в пределах $\pm 0^\circ 15'$.

Результаты поверки стендов считаются положительными, если допускаемая абсолютная погрешность нулевой установки оптической камеры стенда в горизонтальной плоскости Δ_2 находится в пределах $\pm 0^\circ 15'$.

7.4.2. Определение абсолютной погрешности измерений углов наклона верхней светотеневой границы пучка ближнего света к плоскости рабочей площадки.

При проведении процедуры определения абсолютной погрешности измерений угла наклона левого горизонтального участка светотеневой границы к плоскости рабочей площадки необходимо выполнить следующие операции:

- перевести стенд в режим измерений углов положения в пространстве светотеневой границы пучка ближнего света фар. При этом оптическая камера стендадолжна зафиксироваться в некотором положении на рабочей площадке стендадля дальнейшего измерения;
- используя рулетку измерительную, установить тахеометр на штативе на расстоянии 500 ± 100 мм от линзы оптической камеры;
- навести лазерный излучатель тахеометра на экран прибора, находящийся за оптической линзой и перевести его в режим измерений углов согласно руководству по эксплуатации на тахеометр;
- используя показания стендадля, установить лазерный излучатель тахеометра соосно с оптической камерой. Допускаемое отклонение луча лазера тахеометра в вертикальной и горизонтальной плоскости не более ± 5 мм, от центра линзы оптической камеры стендадля;
- окончательно выставить трубу тахеометра в вертикальной плоскости по установочным электронным уровням. На электронной измерительной шкале вертикального угла тахеометра должны быть нулевые показания с точностью установки

00°00'. Нулевое показание по горизонтальной шкале тахеометра совместить с нулевым показанием по шкале оптической камеры стенда;

- зафиксировать начальные показания в нулевой точке по вертикальной шкале на экране монитора стенда $\alpha_{верт/нач}$. Показания на стенде выводятся в величине отклонения светотеневой границы в см на расстоянии 10 метров от источника света (фары) – см/10м;
- устанавливая угол наклона лазерного излучателя тахеометра $\varphi_{действ}$ (согласно данным Таблицы 5 Приложения), снять показания углов наклона светового пучка в вертикальной плоскости $\alpha_{изм}$ (см) по шкале монитора, расположенного в приборной стойке;
- для каждого выполненного измерения вычислить измеренный угол наклона светотеневой границы в угловых градусах по формуле:

$$\varphi_{изм} = \arctan ((\alpha_{изм} - \alpha_{верт/нач}) / 1000);$$

- занести полученные значения в протокол (Таблица 5 Приложения);
- выполнить в каждой точке не менее пяти измерений при изменении углов наклона лазерного излучателя тахеометра от минимальной величин - 2° 00' через нулевое значение до максимальной величины диапазона измерений +1° 00' – прямой ход, и столько же значений при изменении углов наклона лазерного излучателя тахеометра от максимального наклона через нулевое значение до минимального значения – обратный ход;
- для каждого значения заданного угла наклона выбрать максимальное значение измеренного угла ($\varphi_{изм,max}$) и минимальное значение измеренного угла ($\varphi_{изм,min}$);
- для каждой величины отклонения угла наклона в группе измерений (Таблица 5 Приложения) абсолютную погрешность измерений определить по формуле:

$$\delta_{абс верт}^+ = (\varphi_{изм max} - \varphi_{действ})$$

$$\delta_{абс верт}^- = (\varphi_{действ} - \varphi_{изм min})$$

- за окончательный результат абсолютной погрешности измерений углов наклона верхней светотеневой границы пучка ближнего света к плоскости рабочей площадки δ (...) принять наибольшее значение из рассчитанных величин $\delta_{абс верт}^+$ и $\delta_{абс верт}^-$.

Результаты поверки стендов считаются положительными, если абсолютная погрешность измерений углов наклона верхней светотеневой границы пучка ближнего света к плоскости рабочей площадки δ находится в пределах $\pm 0^\circ 15'$.

7.4.3. Определение абсолютной погрешности измерений угла отклонения точки пересечения левого горизонтального и правого наклонного участков светотеневой границы светового пучка фар ближнего света в горизонтальном направлении.

При проведении процедуры определения абсолютной погрешности измерений стендом горизонтального угла необходимо выполнить следующие операции:

- перевести стенд в режим измерений углов положения в пространстве светотеневой границы пучка ближнего света фар. При этом оптическая камера стенда должна зафиксироваться в некотором положении на рабочей площадке стендса;
- используя рулетку измерительную, установить тахеометр на штативе на расстояния 500 ± 100 мм от линзы оптической камеры;

- навести лазерный излучатель тахеометра на экран прибора, находящийся за оптической линзой, и перевести его в режим измерений углов согласно руководству по эксплуатации на тахеометр;
- используя показания стенда, установить лазерный излучатель тахеометра соосно с оптической камерой. Допускаемое отклонение луча лазера тахеометра в вертикальной и горизонтальной плоскости не более ± 5 мм, от центра линзы оптической камеры стенда;
- окончательно выставить трубу тахеометра в вертикальной плоскости по установочным электронным уровням. На электронной измерительной шкале вертикального угла тахеометра должны быть нулевые показания с точностью установки $00^{\circ}00'$. Обнулить горизонтальную шкалу тахеометра и нулевое показание по горизонтальной шкале тахеометра совместить с нулевым показанием по шкале оптической камеры стенда;
- изменения горизонтальный угол лазерного излучателя тахеометра $\varphi_{\text{действ}}$ (согласно данным Таблицы 6 Приложения), снять показания углов отклонения светового пучка в горизонтальной плоскости $\varphi_{\text{изм}}$ со шкалы монитора, расположенного в приборной стойке стенда. Показания на стенде выводятся в величине отклонения светотеневой границы в см на расстоянии 10 метров от источника света (фары) – см/10м;
- значения угла определить в угловых градусах по формуле:

$$\varphi_{\text{изм}} = \arctan(\alpha_{\text{изм}} / 1000);$$

- выполнить в каждой точке не менее пяти измерений при изменении угла отклонения лазерного излучателя тахеометра от минимальной величины - $2^{\circ} 00'$ через нулевое значение до максимальной величины диапазона измерений $+2^{\circ} 00'$ – прямой ход, и столько же значений при изменении углов наклона лазерного излучателя тахеометра от максимального отклонения через нулевое значение до минимального значения – обратный ход;
- для каждого значения заданного угла отклонения выбрать максимальное значение измеренного угла ($\varphi_{\text{изм, max}}$) и минимальное значение измеренного угла ($\varphi_{\text{изм, min}}$);
- в группе измерений для каждой величины отклонения угла (Таблица 6 Приложения) абсолютную погрешность измерений определить в угловых градусах по формуле:

$$\delta_{\text{абс гориз}}^+ = (\varphi_{\text{изм max}} - \varphi_{\text{действ}})$$

$$\delta_{\text{абс гориз}}^- = (\varphi_{\text{действ}} - \varphi_{\text{изм min}})$$

- за окончательный результат абсолютной погрешности измерений углов отклонения точки пересечения левого горизонтального и правого наклонного участков светотеневой границы светового пучка фар ближнего света в горизонтальном направлении $\delta(\dots')$ принять наибольшее значение из рассчитанных величин $\delta_{\text{абс гориз}}^+$ и $\delta_{\text{абс гориз}}^-$.

Результаты поверки стендов считаются положительными, если абсолютная погрешность измерений угла отклонения точки пересечения левого горизонтального и правого наклонного участков светотеневой границы светового пучка фар ближнего света в горизонтальном направлении δ находится в пределах $\pm 0^{\circ} 15'$.

8. Оформление результатов поверки

8.1. Результаты поверки оформляются протоколом (Приложение), составленным в виде сводной таблицы результатов поверки по каждому пункту раздела 7 настоящей методики

проверки с указанием предельных числовых значений результатов измерений и их оценки по сравнению с предъявленными требованиями.

8.2. При положительных результатах поверки стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102 признаются годными к применению и на них выдается свидетельство о поверке установленной формы с указанием фактических результатов определения метрологических характеристик.

8.3. При отрицательных результатах поверки стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств ATSE-H2 заводской номер H006-DC27102-3 и стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств HL-1200 заводской номер 403102 признаются непригодными к применению, и на них выдается извещение о непригодности установленной формы с указанием основных причин.

Инженер ГЦИ СИ
ООО «Автопрогресс-М»



И. Г. Вайсман

ПРИЛОЖЕНИЕ

Протокол поверки №_____ от _____._____._____. г.

Стенд для измерений параметров света фар автотранспортных средств _____, серийный номер _____

Владелец: _____, ИНН _____

Условия поверки: температура окружающей среды ____ °C, относительная влажность ____ %

Средства поверки

Наименование средств поверки	Основные метрологические характеристики

Результаты поверки

1. Опробование, проверка работоспособности функциональных режимов

Наименование операции	Результат	Примечание
Фиксация оптической камера на стойке прибора надёжная		
Оптическая камера прибора перемещается плавно без рывков и не изменяет своего положения самопроизвольно		
Все функциональные режимы электрических блоков и узлов прибора работоспособны		

2. Определение погрешности нулевой установки прибора в вертикальной и горизонтальной плоскости.
Вертикальная плоскость

Углы по шкале та- хеометра, °...°...°	Углы по шка- ле тахеомет- ра...°...°...°	Номер испытания k/Показания стендаС...'											
		1 Прямой ход	Обратный ход	2 Прямой ход	Обратный ход	3 Прямой ход	Обратный ход	4 Прямой ход	Обратный ход	5 Прямой ход	Обратный ход	Максимальное зна- чение, ...'	Абсолютная погрешность ..., ...'
0	0												

Допускаемое значение: $\pm 0^{\circ}15'$

Горизонтальная плоскость

Углы по шкале та- хеометра, °...°...°	Углы по шка- ле тахеомет- ра...°...°...°	Номер испытания k/Показания стендаС...'											
		1 Прямой ход	Обратный ход	2 Прямой ход	Обратный ход	3 Прямой ход	Обратный ход	4 Прямой ход	Обратный ход	5 Прямой ход	Обратный ход	Максимальное зна- чение, ...'	Абсолютная погрешность ..., ...'
0	0												

Допускаемое значение: $\pm 0^{\circ}15'$

3. Определение абсолютной погрешности измерений угла наклона левого горизонтального участка светотеневой границы к плоскости рабочей площадки.

Углы по шкале тахео- метра, %	Углы по шкале тахеомет- ра...°	Углы по шкале та- хеометра...°	Номер испытания k/Показания стендаС...'											
			1 Прямой ход	Обратный ход	2 Прямой ход	Обратный ход	3 Прямой ход	Обратный ход	4 Прямой ход	Обратный ход	5 Прямой ход	Обратный ход	δ _{изм min} , ...'	δ, ...'
-3,50	-2,0	-120												
-3,00	-1,71667	-103												
-2,00	-1,15	-69												
-1,00	-0,57333	-34,4												
0,00	0,0	0												
1,00	+0,57333	+34,4												
1,75	+1,0	+60												

Допускаемое значение: $\pm 0^{\circ}15'$

Таблица 3

Таблица 4

Таблица 5

4. Определение абсолютной погрешности измерений угла отклонения точки пересечения левого горизонтального и правого наклонного участков светотеневой границы светового пучка фар ближнего света в горизонтальном направлении

Таблица 6

Углы по шкале таксео- метра, %	Углы по шкале таксомет- ра, ... °	Углы по шкале га- хеометра, ...	Номер испытания к/Показания стендаС...!						
			1 Прямой ход	Обратный ход	Прямой ход	Обратный ход	Прямой ход	Обратный ход	Прямой ход
-3,50	-2,0	-120							
-3,00	-1,71667	-103							
-2,00	-1,15	-69							
-1,00	-0,57333	-34,4							
0,00	0,0	0							
1,00	+0,57333	+34,4							
2,00	1,15	69							
-3,00	-1,71667	-103							
-3,50	-2,0	-120							

Допускаемое значение: $\pm 0^{\circ} 15'$

(должность)

(подпись)

(расшифровка подписи)